CLIPPEDIMAGE= JP359115580A

PAT-NO: JP359115580A

DOCUMENT-IDENTIFIER: JP 59115580 A

TITLE: BIMORPH SUPPORTING STRUCTURE

PUBN-DATE: July 4, 1984

INVENTOR-INFORMATION:

NAME.

HAMADA, AKIRA FUNAKOSHI, AKIRA OHIRA, KEIICHI

ASSIGNEE-INFORMATION:

NAME

KUREHA CHEM IND CO LTD

COUNTRY N/A

APPL-NO: JP57223987

APPL-DATE: December 22, 1982

INT-CL (IPC): H01L041/08; H04R017/00

US-CL-CURRENT: 310/311

ABSTRACT:

PURPOSE: To suppress the vibration, to prevent lead wirings from being removed and to improve the durability of a bimorph supporting structure by securing the terminal of lead wirings at the position except the vicinity of a stationary unit of a bimorph through a conductive elastic material to a support.

CONSTITUTION: A bimorph 1 is interposed at a support 6 between a stationary unit A and a connector B. Lead wirings 10 and part of the support 6 are not inserted into an adhesive layer 3a which forms the bimorph at the stationary unit position A and a main movable unit position, but are

inserted at the connector B. When internal electrodes 5a, 5b are provided, an air gap 9 is formed and spaced between the unit A position and the connector B. Thus, irregular stress applied to the bimorph 1 at the connector B does not affect directly the unit A, thereby preventing the exfoliation of the adhesive layer 3a at the unit A. A lead terminal 8 is conducted with electrodes 4a, 4b, 5a, 5b of the bimorph 1 through a thin conductive rubber film 11. Even if the bimorph is vibrated at the unit A as a fulcrum, the connector B is held at the support 6 through the conductive rubber, and the vibration is less. Further, the damage of the electrodes 4, 5 due to the vibration of the lead terminal does not occur, and a durable bimorph can be obtained.

COPYRIGHT: (C) 1984, JPO& Japio

(19) 日本国特許庁 (JP)

⑪特許出願公開

⑩ 公開特許公報 (A)

昭59-115580

f)Int. Cl.³H 01 L 41/08H 04 R 17/00

識別記号

庁内整理番号 H 7131-5F 7326-5D **43**公開 昭和59年(1984)7月4日

発明の数 1 審査請求 未請求

(全 7 頁)

⊗バイモルフ支持構造体

②特 願 昭57-223987

②出 願昭57(1982)12月22日

⑩発 明 者 浜田章

いわき市錦町花ノ井78―65

仰発 明 者 船越昭

いわき市錦町鷺内62

仰発 明 者 大平敬一

いわき市勿来町大高土取104

⑪出 願 人 呉羽化学工業株式会社

東京都中央区日本橋堀留町1丁

目9番11号

個代 理 人 弁理士 猪股清

外3名

明 細 樹

1. 発明の名称 バイモルフ支持構造体

2. 特許請求の範囲

- 1. (a) 少なくとも1 層が高分子圧電膜である少なくとも2層の薄膜体を接着剤により接合し、 且つ前配少なくとも1 層の高分子圧電膜を挟持しこれに電圧を印加する形態で電極膜を配 してなるパイモルフと、
 - (b) 前記パイモルフを、その主可動部位と隣接する部位で挾持する支持体と、
 - (c) 前記パイモルフの主可動部位に隣接する 部位とは別の部位で、導電性弾性体を介して パイモルフの電極と導通し、且つパイモルフ および導電性弾性体とともに支持体により保 持されるリード線端子と

からなることを特徴とするパイモルフ支持構造 体。

2. 前記パイモルフを構成する少なくとも2層の

薄膜体がそれらの外側に設けた一対の電極膜に より挟持されている特許請求の範囲第1項の構 造体。

- 3. 前配少なくとも2層の海膜体が、いずれも高分子圧電膜からなり、一定方向の電圧印加により伸長または収縮する特性が、隣接する2層の高分子圧電膜で同じである場合には当該2層を中間電極膜を介して接合し、隣接する2層の高分子圧電膜で逆である場合は当該中間2層を中間電極膜を介さずに接合してなるパイモルフを使用する特許請求の範囲第2項の構造体。
- 4. バイモルフが2個又は4個以上の偶数層の高 分子圧電膜からなり、一定方向の電圧印加によ り圧電膜が伸長または収縮する方向が任意の隣 接する2個の高分子圧電膜について全て互いに 逆である特許請求の範囲第4項の構造体。
- 5. パイモルフが、戦圧印加により伸長または収縮する特性が互いに逆である高分子圧電膜の対の2対以上からなり、隣接する2つの高分子圧 電膜対の内側の一対の単位高分子圧電膜は一定

方向の電圧印加により伸長又は収縮する特性が 同一であり、したがつて中間電極膜を介して接 合されている特許請求の範囲第3項の構造体。 6. 前記支持体が2つの分割半体からなり、これ ら分割半体によりパイモルフが挟持される特許 請求の範囲第1項ないし第5項のいずれかの構 造体。

7. 前記2つの分割半体が、前記パイモルフの主 可動部位とこれと隣接する部位との境界付近と の非接触部位に盆布された接着剤により互いに 固定される特許請求の範囲第6項の構造体。

3. 発明の詳細な説明

本発明は高分子圧電膜からなるパイモルフの支持構造に関する。

近年、マイクロホン、ピックアップ、ブザー、 スピーカー、光スイッチ、ファン等の振動体とし て、高分子圧電膜からなる機械電気変換案子とし てのパイモルフが注目されている。このような高 分子圧電膜からなるパイモルフは、その最も広い

フは一対の高分子圧電膜2 a 、2 b を非導電性接 着剤層3を介して接合し、その両側に電極膜4a、 4 b を配してなる。製造に際しては、表面電極膜 4 a 、 4 b をそれぞれ設けた一対の圧電膜 2 a 、 2 b を接着剤 3 により接合すればよい。第1図(b) のパイモルフは、それぞれ両面に電極膜4mおよ び5aあるいは電極膜4bおよび5bを非導電性 接着剤3により接合した構造を有する。第1図(c) は、第1図(a)における非導電性接着剤3の代わり に低融点金属を用いたものであり、これを介して 一対の圧電膜2a、2bを接合したパイモルフを 示す。第1図(a)の構造においては圧電膜2a、2b に対して電極膜 4 a 、 4 b から一定方向の電圧を 印加したときに、これら圧電膜が伸長または収縮 する特性(即ち分極方向)は互いに逆であり、第 1図(c)の構造においては、圧電膜2 = と2bの分 極特性は同一である。とれて対し、第1図(b)の構 造においては、圧電膜2 a と 2 b の分極方向は通 常は異方向であるが、非導電性の接着剤層3を設 けることにより、分極方向を同一とすることもで 意味において、第1図(a)~(i)に示すよりな一連の 積層構造体を包含するものである。とれら図面に おいて、類似部分には同一または類似の符号を用 いてあり、1はパイモルフ; 2、2a、2b、2c、 2 d は 高分子圧 電膜: 20 は薄膜体; 3、3 a、3 b、 3 c は接着削層: 4、4 a、4 b は表面電極(膜); 5、5 a、5 b、5 c、5 d、5 e、5 f は中間 ないし内面電極 (膜) (パイモルフ積層構造の内部 層をなす電極)をそれぞれ示す。どのパイモルフ においても、電極4a、4b、5a、5b等に通 電して、圧電膜2 a、2 b 等に電圧を印加すると、 その方向と圧電体を発現させる分極の方向(以下、 単に「分極方向」と称する)とが同方向であるか異 方向であるかによつて圧電膜 2 a 、 2 b 等が伸長 又は収縮し、その合力の結果としてパイモルフ1 が上または下に曲がる。また、逆にパイモルフ1 を上または下に曲げると、電極4a、4b…等に 一定の電圧が発生する。

第1図(a)~(c)は、それぞれ最も代表的なパイモルフ積層構造を示すもので、第1図(a)のパイモル

きる。なお、第1図(b)の構造において接着剤3と して低融点金属を用いる場合は、実質的に第1図 (c)の構造と同じとなる。

バイモルフを構成する圧電膜の数は、2以上で あればよい。ただし、良好な変換効率を得るため には、通常22は4以上の偶数の圧電膜が用いられ る(第1図(d)および(e))。また一対の圧電膜の一 方は、高分子圧電膜でなく、布、紙あるいは圧電 性を有しない高分子薄膜等の薄膜体20であつても よい (第1図(t))。 との場合も薄膜体20が、圧電 膜2aの伸長あるいは収縮をその一面において抑 制するため、電圧印加によりパイモルフの曲げ変 形が生ずる。またとの場合、非圧電性の薄膜体20 に配圧印加を行う必要はないので、薄膜体20は電 極5の外に貼付けることもできる(第1図(g))。 また第1図(h)、(i)に示すように、薄膜体20(高分 子圧電膜であつてもよい)は高分子圧電膜の大部 分に散けられていればよく、たとえば第1図(i)の 場合には、内部電極5の露出部を電極端子として 利用してもよい (特開昭 55-125687号参照)。

上記したよりな構造のものを包含して、本明細帯でいうパイモルフは、少なくとも1層が高分子圧電膜である少なくとも2層の薄膜体を接着剤により接合し、且つ前配の少なくとも1層の高分子圧電膜を挟持しこれに電圧を印加する形態で電極膜を配置してなる可撓性積層構造体ということができよう。

分子圧電膜2 a と薄膜体2 b とは不均一な応力を 受ける。不均一な応力を受けない様にパイモルフ 1の接着剤3 a の導さと同程度の厚さのリード線 端子8cを設けるためには接着剤3aの厚さをあ る程度厚くさざるを得ないが、その様な厚さにし たパイモルフ1は、全体として剛性が増加し、一 定の電気入力に対する変形が小さくなり、実用的 てない。したがつてかかる不均一応力はこのよう な構造をとる限り不可避であるが、このような不 均一応力が存在すると、1方の内面電極5 a と他 の内面電極5 bを接着する接着剤3 a、3 bによ るりード線8 c 付近における接着部が剝離しやす くなる。しかも第3図のリード線8 c配設部の拡 大図である第4図から知られる様に支持体の付近 には接種剤3a、3bがあるべきにも拘らす、パ イモルフの製造工程及び使用の過程で接着剤がな い空隙部9を生じやすいため一層接着部の剝離が 進行しやすくなる。との様を接着部の剝離は単に パイモルフ1が徐々に保持できなくなるといり結 果をもたらすばかりでなく、その過程で振動の低 7 a、7 bとによつて支持固定されている部位 A にリード線端子 8 a ~ 8 c が設けられるのは、部位 A がパイモルフ 1 の振動に対する固定部であるため、リード線端子 8 a ~ 8 c がパイモルフの振動により容易に離脱しないと考えられたためである。

しかしながら、本発明者等の研究によれば支持体6及びその近傍の部位Aはリード線端子8。の存在の故にパイモルフ1の構造中著しく不知フを別出された。パイモルフを外側から挾持するリード線端子8。、8bにつめでは、支持体6a、6bのでパイモルフ1を挾持するの位とのではない、大幅5bに挾まれるりとのでははいが、内面図にいがであってもパイモルフ1の接着にいがすってもパイモルフ1の接着のではないない。とは、するながであってもパイモルフ1の接着のではないないでは、パイモルフ1を擦けた部位でパイモルフ1を構成する。高

下や不均一振動を招き、電極の破断、リード線の 脱離にも繋がるものである。

本発明はかかる従来の高分子圧気体からなるパイモルフの支持構造の耐久性を改良することを目的とするものである。

本発明者らは、上記した従来技術についての考察に基づき、更に研究した結果、リード線端みをパイモルフの固定部付近に配置するの位置に対って別の位置に対って別の位置に対ったが上述の目的の強成のために有効の位置があるとけると、パイモルフの振動により、パイモルフの振動により、パイモルフの振動により、パイモルフの振動により、カード線端子を配置をより外れやすくなった。は関性弾性体を介しいますが電気と、導関性弾性体を介して、対域ではより支持固定して振動を抑制すれば解決されるととも見出された。

本発明のパイモルフ支持構造体は、上述の知見 に基づくものであり、更に詳しくは、下記の構成 要素(a)~(c)からなることを特徴とするものである。

- (a) 少なくとも1層が高分子圧電膜である少なくとも2層の薄膜体を接着剤により接合し、且つ前配少なくとも1層の高分子圧電膜を挟持したれに電圧を印加する形態で電極膜を配置してなるパイモルフ、
- (b) 前記パイモルフを、その主可動部位と隣接する部位で挟持する支持体、および
- (c) 前記パイモルフの主可動部位に隣接する部位 とは別の部位で、導電性体を介してパイモルフ の電極と導通し、且つパイモルフおよび導電性 体とともに支持体により保持されるリード線端 子。

以下、本発明を、実施例について更に詳細に説明する。

本発明で対象とするパイモルフは、上記で定義する通り第1図(a)~(i)に示すものを含む最も広義の意味を有するが、ここでは第1図(b)に示すパイモルフを含む実施例を第5図および第6図に、第1図(a)のパイモルフを含む実施例を第7図および第8図に示す。

成極によるととなく圧電性を有する高分子フィルム、あるいはそれ自体は圧電性を有しない高分子中に圧電体、たとえばセラミック強誘電体を分散させてフィルム化した圧電体のいずれを用いることもできる。高分子圧電膜2a、2bの厚さは、特に限定されないが、通常2~500μmの範囲のものが用いられる。圧電膜2a、2bの厚さは同じである必要はない。また、圧電膜2a、2bの一方の代りに非圧電性薄膜体を用いる場合のその薄膜体の厚さも上記と同様に2~500μmの範囲のものが好適である。

圧電膜2 a および2 b を接着させる接着剤3 a としては、両者を接着あるいは接合させる能力がある限り、任意のものが用いられる。具体的には例えば、熱可盟性樹脂接着剤、熱硬化性樹脂接着剤、天然高分子接着剤、低融点合金等が用いられる。

支持体6としては、パイモルフの少なくとも1 部位を挟持し、リード線囃子8 a 、8 bを介して 導電性弾性体11 a 、11 bを支持できる限り任意の

とれら2つの実施例のいずれにおいても、第1 図に示す従来例と同様に、パイモルフ1をその固 定部位 A において支持体 6 により挾持して支持固 定する。本発明の支持構造体が従来のそれと異な . る一つの点は、パイモルフ1のとの固定部位Aと は別の部位である接続部位Bに、パイモルフ1の 鼠極48、46と電源(図示せず)とを導通する リード線10の端子8 a および8 b ならびにパイモ ルフ1の内面電板5a、5bと電源とを導通する リード線10の 端子 B c (第 5 図 および 第 6 図 に 示 す例のみを配設することである。その際、リード 線端子8a、8bは、それぞれ電極4a、4bと 直接接触せず、それぞれ導電性弾性体IIa、IIb を介して電極 4 a 、 4 b と導通する。また端子 8 c は導電性弾性体11 c を介して内面電極 5 a お よび5bと導通する。またこれらの導電性弾性体 11 a 、11 b (11 c) およびリード線端子8 a、8b、 8 c は支持体 6 により保持される。

パイモルフ1の構成について若干触れると、高 分子圧電膜2 a、2 b としては、成極により又は

ものが用いられる。また第5図~第8図においては、間定部位Aでパイモルフ1を挟持している支持体と、接続部位Bで導電性弾性体IIa、IIb等を支持している支持体とが一体である場合を示しているが、これらは別体であつてもよい。

支持体 6 の材料としては、たとえば金属、硬質プラスチック、ガラス或いはこれらを主体とした複合材等が用いられるが、パイモルフ1 に過大なで増合材等が用いられるが、パイモルフ1 に過大なく物でであるとがよりにするため、少なで構成するとが好ましい。また、支持体 6 により続いてパイモルフ1を、またのではないてパイモルフ1を、まをそれでいてが発性体 11 a、11 b 等をなれてみのでは、図示したパイモルフののパイモルフ1を、まれてもいては、図示したパイモルフののパイモルフ1等を大めには、図示したパイモルフののパイモルフのではないである必要はない)で、上記のドイモルフ1等を挟み込み、その後、2つのドイ互にカスを対けなりな支持体6の分割構造は、貿気用差しるのような支持体6の分割構造は、貿気用差した

プラグの分割構造と類似するものである。 2 つに 分割した支持体の半体を互いに支持固定するため には、たとえば接着剤、ピス止め、スプリングに よる押圧等の公知の固定手段が用いられる。いず れの固定方法をとるにせよ、固定部位Aにおける パイモルフ1と支持体6との間、ならびに接続部 位Bにおけるパイモルフ1と導電性弾性体lla、 iib、iieとの間およびこれら導電性弾性体と支 持体6との間などには、必要に応じて接着剤を塗 布して、支持固定を強化するととができるが、バ イモルフ1の主可動部位(すなわち第5図~第8 図の左方延長部)ならびにこの主可動部位とこれ 化隣接する固定部位Aとの境界付近(境界より約 2 mm 以内)には接着剤を塗布しない方がよい。 なぜならば、接着剤を均一の厚さに流布し且つ流 布部と非強布部の境界線が直線になるように塗布 するととは難かしいが、とのような逸布条件が淌 されないと、パイモルフ1の振動が同一位相にな り得ず、不均一な振動となり、質気機械変換効率 が低下するためである。

1部6 c などが挿入されていてもよい。このような挿入構造の場合、また第 5 図および第 6 図に示すように内面電極 5 a、 5 bを有する場合には、間定部位 A と接続部位 B の間には空隙部 9 が形成され、両部位は必然的に分離する。ただし、内面電極が無く、また支持体の 1 部等が接続部 B においてパイモルフ中に挿入されない場合には、を突線部位を隣接して設けることもできる。しかしながら、これら部位を離間して設ければ、接続部本の B においてパイモルフ 1 にかかることがあるく、部の分をはしたがあるにないのがあるととができるので好ましい。

リード線端子8a、8b、8cは、バイモルフ 1の電極4a、4b、5a、5bと直接接触せず、 導電性弾性体11a、11b、11cを介して、これら 電極と導通する。導電性弾性体11a、11b、11c の各々は、電極4a、4b、5a、5bのいずれ かとそれぞれその一面によつて接触しているが、 リード線端子8a、8bとしては第5図~第8 図に示す様な薄膜導体に限られず第2図に示した 導電性接着剤層7a、7bや同じく第2図に示す リード線の線状端子8cそのものであつてもよく、 一般にリード線の端子と導通しているリード線端 部付近の導電体を云い、形状はフイルム状、線状 のものに限らない。リード線の端子はパイモルフ 1の電極の数の増加に伴ない増加するがいずれの リード線端子もパイモルフ1の接続部位Bに設け られる。部位Bは部位Aとは、パイモルフにおけ る別の部位であれば隣接してもよいが、好ましく は離れた部位として構成される。

本発明の支持構造体においては、支持体 6 が、パイモルフ1を挟持する部位は、固定部位 A と接続部位 B との 2 個所がある。 この うち、固定部位 A および主可動部位においては、パイモルフの構成 II 、たとえば接着利層 3 a 中には、リード線 端子、支持体の部分等は挿入されることはない。 しかしながら接続部位 B の接着利機 3 a 中には、たとえば第7 図および第8 図に示すように支持体の

リード線端子8a、8b、8cとの接触に関しては、第7図および第8図のように電極との接触面とは別の面で接触してもよいし、また第5図および第6図に示すように導電性弾性体11a…等の中にリード線端子8a等を挿入ないし埋め込む形態で両者の接触をはかるとともできる。

導電性弾性体としては高分子圧電膜2a および2b よりもヤング率が小さく、体積固有抵抗が10⁻¹~10⁵⁻⁵ g cm 以下であり前述のリード線端子との関係を満たし、電極上に設けられ、支持体6により保持され得るものであれば任意のものが用いられる。好ましく用いられる例としては例えば銅、銀、アルミニウム、鉄、錫、カーボン等の導電性数粉末がゴム中に分散された云わゆる導電性ゴムが挙げられる。

導電性弾性体11 a、11 b、11 cの各々の厚さは 通常 0.05~3 mmのものが用いられるが支持構造を 小型化できる点で薄い方が良い。

本発明におけるパイモルフ1の支持構造は上記 に示した様な構造である故、パイモルフ1が挟持 される部位であつて、パイモルフ1の主体的に可動する部位に隣接する固定部位 A においては不均一な応力を受けることがなく、接着面3 a で剝離が起りにくい。またパイモルフ1が固定部位はなか、接続部位 B は本来ははりにくない。またパイモルフ1が固定本来はよりはない、導電性弾性体を介し、支持体6により電極とはより、である。接近であり、電極を協つにないであり、電極を協つにないであり、電極を協つにないであり、電気を協力により電気的接続も維持され有用である。

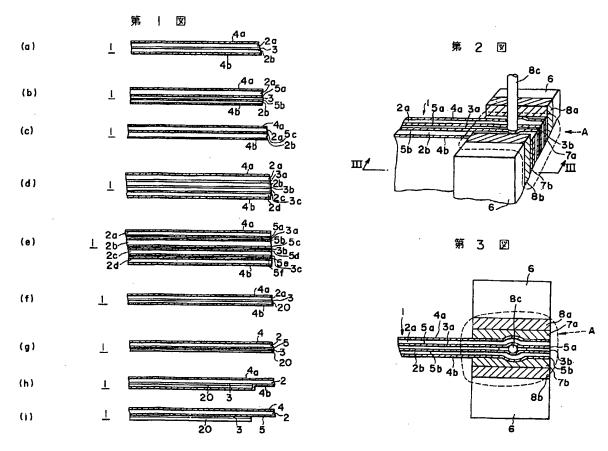
4. 図面の簡単な説明

第1図(a)~(i)は、それぞれ本発明の構造体に使用され得るパイモルフの積層構造の例を示す厚さ方向断面図である。第2図~第4図は、従来のパイモルフ支持構造体の一例を示すものであり、第2図はパイモルフ支持部付近の一部切欠部分拡大

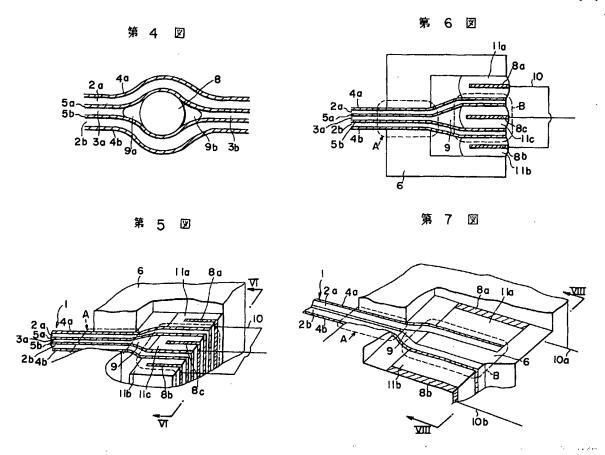
新視図、第3図は第2図の頁- T線に沿つて取つた断面図、第4図は第3図の接合固定部の拡大図である。第5図と第6図の組むよび第7図と第8図の組は、それぞれ本発明のパイモルフ支持構造体の一例を示し、第5図かよび第7図は、それぞれれ、パイモルフ支持部付近の一部切欠部分拡大斜視図、第6図かよび第8図は、それぞれ第5図M- YI線かよび第7図のM- YI線に沿つて取つた断面図である。

1 … パイモルフ、2、2 a ~ 2 c … 高分子圧電膜、20 … 薄膜体、3、3 a ~ 3 c … 接着剤層、4、4 a、4 b … 表面電極、5、5 a ~ 5 c … 内面電極、6 … 支持体、7 a、7 b … 導電性接着剤、8 a ~ 8 c … リード 練端子、10 … リード線、11 a ~ 11 c … 導電性弾性体、A … パイモルフの固定部位、B … パイモルフの接続部位。

出願人代理人 猪 股 清



-368-



第 8 図

